

Таким образом, у первого игрока существуют стратегии, обеспечивающие ему получение выигрыша, не меньшего  $\max(K_{13}, M_{13}, L_1)$ . Легко показать, что больший выигрыш он гарантированно получить не может. Следовательно, верно равенство  $\gamma(\bar{\Gamma}) = \max(K_{13}, M_{13}, L_1)$ , что и требовалось доказать.

#### БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ СПИСОК

1. *Меньшиков И. С.* Игра трёх лиц с фиксированной последовательностью ходов // ЖВМ и МФ. 1975. Т. 15, № 5. С. 1148–1156.
2. *Кукушкин Н. С.* Бескоалиционные игры трёх лиц с фиксированной иерархической структурой // ЖВМ и МФ. 1979. Т. 19, № 4. С. 896–911.
3. *Кузнецова И. А.* Иерархические игры трёх лиц с коалициями // Математика. Механика : сб. науч. тр. Саратов : Изд-во Сарат. ун-та, 2007. Вып. 9. С. 41–43.
4. *Кузнецова И. А.* Об одном классе бескоалиционных иерархических игр трёх лиц // Математика. Механика : сб. науч. тр. Саратов : Изд-во Сарат. ун-та, 2008. Вып. 10. С. 34–36.

УДК 517.984

**В. П. Курдюмов, А. П. Хромов**

### БАЗИСНОСТЬ РИССА СОБСТВЕННЫХ ФУНКЦИЙ ИНТЕГРАЛЬНЫХ ОПЕРАТОРОВ С РАЗРЫВНЫМИ ЯДРАМИ

В настоящей статье рассматривается вопрос о базисах Рисса в  $L_2[0, 1]$  из собственных и присоединенных функций (с.п.ф.) интегрального оператора

$$Af = \alpha \int_0^x A_1(x, t)f(t)dt + \int_{1-x}^1 A_2(1-x, t)f(t)dt, \quad (1)$$

где  $\alpha^2 \neq 1$ ,  $\frac{\delta^{k+l}}{\delta x^k \delta t^l} A_1(x, t) \left( \frac{\delta^{k+l}}{\delta x^k \delta t^l} A_2(x, t) \right)$  при  $0 \leq k+l \leq 2$ , причем, если  $k+l=2$ , то  $k=l=1$ , непрерывны при  $t \leq x$  ( $t \geq x$ ),  $A_1(x, x-0) = A_2(x, x+0) = 1$ .

Оператор (1) и более общего вида интегральные операторы, допускающие разрывы самих ядер или их производных, впервые рассматривались одним из авторов в [1]. В дальнейшем исследованию таких операторов было посвящено много работ (например, [2–4]). В частности, в [4] был рассмотрен вопрос о базисности Рисса в  $L_2[0, 1]$  с.п.ф. оператора

$$Af = \int_0^{1-x} A(1-x, t)f(t)dt. \quad (2)$$

В этой статье разработан метод, основанный на представлении резольвент сопутствующих интегродифференциальных операторов через специальные интегральные операторы простой структуры, называемые элементарными. Оператор (1) — существенно более сложный, чем (2), и базисность Рисса его с.п.ф. доказывается за счет дальнейшего развития метода из [4].

Сведем оператор (1) к оператору в пространстве вектор-функций размерности 2. Введем оператор

$$\tilde{A}\tilde{f} = \int_0^1 \tilde{A}(x, t)\tilde{f}(t)dt, \quad (3)$$

$$\tilde{f}(x) = (f_1(x), f_2(x))^T \quad (T - \text{знак транспорирования}),$$

$$\tilde{A}(x_1 t) = \begin{pmatrix} \alpha\varepsilon(x, t)A_1(x, t) & \varepsilon(x, t)A_2(1-x, 1-t) \\ \varepsilon(t, x)A_2(x, t) & \alpha\varepsilon(t, x)A_1(1-x, 1-t) \end{pmatrix},$$

где  $\varepsilon(x, t) = 1$  при  $x \geq t$ ,  $\varepsilon(x, t) = 0$  при  $x < t$ .

**Теорема 1.** Если  $y = Af$ , то  $\tilde{y} = \tilde{A}\tilde{f}$ , где  $\tilde{f}(x) = (f_1(x), f_2(x))^T$ ,  $f_1(x) = f(x)$ ,  $f_2(x) = f(1-x)$ ,  $\tilde{y}(x) = (y_1(x), y_2(x))^T$ ,  $y_1(x) = y(x)$ ,  $y_2(x) = y(1-x)$ . Обратное, если  $\tilde{y} = \tilde{A}\tilde{f}$  и  $f_1(x) = f_2(1-x)$ , то  $y_1(x) = y_2(1-x)$  и  $y_1 = Af_1$ .

Представление (3) важно тем, что  $\tilde{A}(x, t)$  терпит разрыв лишь на линии  $t = x$ .

**Теорема 2.** Имеет место представление

$$\tilde{A}^{-1}\tilde{y}(x) = B^{-1}\tilde{y}'(x) + a_1(x)\tilde{y}(0) + a_2(x)\tilde{y}(1) + a_3(x)\tilde{y}(x) + \int_0^1 a(x, t)\tilde{y}(t)dt,$$

где  $\tilde{y}(x)$  удовлетворяет краевому условию

$$\tilde{M}_0\tilde{y}(0) + \tilde{M}_1\tilde{y}(1) = 0; \quad (4)$$

$B = \tilde{A}(x, x-0) - \tilde{A}(x, x+0) = \begin{pmatrix} \alpha & 1 \\ -1 & \alpha \end{pmatrix}$ ;  $a_i(x)$  ( $i = 1, 2, 3$ ),  $a'_3(x)$  — непрерывные матрицы-функции; матрица  $a(x, t)$  непрерывна по  $x$  и  $t$ , где могут быть разрывы первого рода,  $a(x, x+0)$ ,  $a(x, x-0)$  непрерывны;

$$\tilde{M}_0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \tilde{M}_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Теорема 3.** Если  $\lambda$  таково, что при  $\tilde{f}(x) \equiv 0$  интегро-дифференциальная система

$$\tilde{A}^{-1}\tilde{y}(x) - \lambda\tilde{y}(x) = \tilde{f}(x)$$

с условием (4) имеет только нулевое решение, то  $R_\lambda(A) = (E - \lambda A)^{-1}A$  ( $E$  – единичный оператор) существует и  $R_\lambda(A)f = y_1(x)$ , где  $y_1(x)$  – первая компонента  $\tilde{y}(x)$ .

Введем обозначения:  $P_i(x) = \mathcal{D}\Gamma^{-1}a_i(x)\Gamma$  ( $i = 1, 2, 3$ ), где  $\mathcal{D} = \text{diag}(\omega, -\omega)$ ,  $\omega = \sqrt{\alpha^2 - 1}$ ,  $\Gamma = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ \sqrt{\alpha^2 - 1} - \alpha & \sqrt{\alpha^2 - 1} + \alpha \end{pmatrix}$ ;  $H(x, \lambda) = H_0(x) + \lambda^{-1}H_1(x)$ , где  $H_0(x) = \text{diag}(h_1(x), h_2(x))$ ,  $h_i(x) = \exp(-\int_0^x p_{ii}(t)dt)$ ,  $p_{ii}(x)$  – диагональные элементы матрицы  $P_3(x)$ ,  $H_1(x) = \begin{pmatrix} 0 & r_2(x) \\ r_1(x) & 0 \end{pmatrix}$  – кодиагональная матрица, являющаяся решением матричного уравнения

$$H_0'(x) + P_3(x)H_0(x) + (H_1(x)\mathcal{D} - \mathcal{D}H_1(x)) = 0;$$

$$P_i(x, \lambda) = H^{-1}(x, \lambda)P_i(x)H(i-1, \lambda) \quad (i=1, 2);$$

$$P_3(x, \lambda) = \lambda^{-1}H^{-1}(x, \lambda) \left[ H_1'(x) + P_3(x)H_1(x) \right];$$

$$N_\lambda(x, t) = H^{-1}(x, \lambda)N(x, t)H(t, \lambda),$$

где  $N(x, t) = \mathcal{D}\Gamma^{-1}a(x, t)\Gamma$ ;

$$m(x, \lambda) = H^{-1}(x, \lambda)m(x),$$

где  $m(x) = \mathcal{D}\Gamma^{-1}\tilde{f}(x)$ ;

$$M_{0\lambda} = M_0H(0, \lambda), \quad M_{1,\lambda} = M_1H(1, \lambda),$$

где  $M_0 = \tilde{M}_0\Gamma$ ,  $M_1 = \tilde{M}_1\Gamma$ .

**Теорема 4.** Если  $v(x, \lambda) = (v_1(x, \lambda), v_2(x, \lambda))^T$  – решение системы

$$v'(x) + P_1(x, \lambda)v(0) + P_2(x, \lambda)v(1) + P_3(x, \lambda)v(x) +$$

$$+ \int_0^1 N_\lambda(x, t)v(t)dt - \lambda\mathcal{D}v(x) = m(x, \lambda),$$

$$U(v) = M_{0\lambda}v(0) + M_{1\lambda}v(1) = 0,$$

то

$$R_\lambda(A)f = \sum_{j=1}^2 h_j(x)v_j(x, \lambda) + \lambda^{-1} \sum_{j=1}^2 r_j(x)v_j(x, \lambda).$$

Обозначим  $\Theta_0 = (\omega + \alpha)h_2(1)$ ,  $\Theta_1 = (\omega - \alpha)h_1(1)$ . Тогда  $\Theta_0\Theta_1 \neq 0$ . Обозначим через  $S_\delta$  область, получающуюся из комплексной  $\lambda$ -плоскости удалением всех нулей функции  $\Theta_0 + \Theta_1 e^{2\lambda\omega}$  вместе с круговыми окрестностями одного и того же достаточно малого радиуса  $\delta$ . Представим  $R_\lambda(A)f$  при  $\lambda$ , принадлежащих границам кружков  $\Gamma_k$  из определения  $S_\delta$ , в виде конечной линейной комбинации с ограниченными по  $\lambda$  коэффициентами простейших интегральных так называемых элементарных операторов.

**Лемма 1.** Пусть  $J$  – любой конечный набор достаточно больших, по модулю целых чисел. Тогда

$$\left\| \sum_{k \in J} \int_{\Gamma_k} R_\lambda d\lambda \right\| \leq C,$$

где  $\| \cdot \|$  – норма в  $L_2[0, 1]$ , постоянная  $C$  не зависит от набора  $J$ .

**Лемма 2.** Все характеристические числа оператора  $A$ , достаточно большие по модулю, простые.

**Лемма 3.** Система с.п.ф. оператора  $A^*$  полна в  $L_2[0, 1]$ .

Стандартными рассуждениями с помощью лемм 1 – 3 получается следующий основной результат.

**Теорема 5.** Система с.п.ф. оператора  $A$  образует базис Рисса в  $L_2[0, 1]$ .

#### БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ СПИСОК

1. Хромов А. П. Об обращении интегральных операторов с ядрами, разрывными на диагоналях // Мат. заметки. 1988. Т. 64, № 6. С. 932–942.
2. Корнев В. В., Хромов А. П. О равносходимости разложений по собственным функциям интегральных операторов с ядрами, допускающими разрывы производных на диагоналях // Мат. сб. 2001. Т. 192, № 10. С. 33–50.
3. Хромов А. П. Интегральные операторы с ядрами, разрывными на ломаных линиях // Мат. сб. 2006. Т. 197, № 11. С. 115–142.
4. Курдюмов В. П., Хромов А. П. О базисах Рисса из собственных функций интегрального оператора с переменным пределом интегрирования // Мат. заметки. 2004. Т. 76, № 1. С. 97–110.